

Основные элементы математического анализа, используемые в теории оптимизации

Мальковский Н. В.

Санкт-Петербургский Академический Университет



Скалярное произведение

Определение

Пусть X – линейное пространство над \mathbb{R} (или \mathbb{C}). Скалярным произведением на X называется функция $\langle \cdot, \cdot \rangle : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ (или \mathbb{C}), обладающей следующими свойствами

1 Симметричность

$$\langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle}, \quad x, y \in X,$$

где \bar{y} – комплексное сопряжение y .

2 Линейность

$$\langle \alpha x, y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle, \quad x, y \in X,$$

$$\langle \alpha(x + z), y \rangle = \alpha \langle x + z, y \rangle, \quad x \in X, \quad \alpha \in \mathbb{R}(\mathbb{C}).$$

3 Положительная определенность, $\langle x, x \rangle \in \mathbb{R}$ и

$$\langle x, x \rangle \in \mathbb{R} \geq 0$$

$$\langle x, x \rangle \in \mathbb{R} = 0 \Leftrightarrow x = 0.$$

Скалярное произведение

Стандартное скалярное произведение в \mathbb{R}^n : $x = (x_1, \dots, x_n)^T$,
 $y = (y_1, \dots, y_n)^T$, тогда

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i = x^T y = y^T x.$$

Последнее обозначение – стандартное матричное произведение, в дальнейшем будет использовано в основном только оно.

Скалярное произведение в \mathbb{C}^n :

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i \overline{y_i} = y^\dagger x.$$

Скалярное произведение функций из $C([a, b])$:

$$\langle f, g \rangle = \int_a^b f(x) \overline{g(x)} dx$$

Норма и нормированные пространства

Определение

Пусть X – линейное пространство над \mathbb{R} (или \mathbb{C}). Нормой на X называется функция $\|\cdot\| : X \rightarrow \mathbb{R}$, для которой выполняются следующие свойства

- 1 Строгая положительная определенность

$$\|x\| \geq 0, \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0, x \in X.$$

- 2 Гомогенность

$$\|\alpha x\| = |\alpha| \cdot \|x\|, x \in X, \alpha \in \mathbb{R}(\mathbb{C}).$$

- 3 Неравенство треугольника

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|, x, y \in X.$$

Норма и нормированные пространства

Норма, индуцированная скалярным произведением: если $\langle \cdot, \cdot \rangle$ – скалярное произведение, то $\|x\| = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ – норма.

p -норма в \mathbb{R}^n : пусть $p \geq 1$, тогда функция

$$g(x) = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$$

является нормой. Принято обозначение $\|x\|_p := g(x)$. При $p = 2$ получаем евклидову норму, она же является нормой, индуцированной стандартным скалярным произведением в \mathbb{R}^n :

$$\|x\|_2^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 = x^T x.$$

В дальнейшем по умолчанию в \mathbb{R}^n будет использоваться именно эта норма.

Норма и нормированные пространства

При $p = 1$ получаем

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|.$$

Функция $\|x\|_\infty = \lim_{p \rightarrow \infty} \|x\|_p$ также является нормой:

$$\begin{aligned}\|x\|_\infty &= \lim_{p \rightarrow \infty} \|x\|_p = \lim_{p \rightarrow \infty} \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} = \lim_{p \rightarrow \infty} \max_j |x_j| \left(\underbrace{\sum_{i=1}^n \left(\frac{|x_i|}{\max_j |x_j|} \right)^p}_{1 \leq \dots \leq n} \right)^{1/p} \\ &= \max_j |x_j|.\end{aligned}$$

Метрика, индуцированная нормой: если $\|\cdot\|$ – норма, то $\rho(x, y) = \|x - y\|$ – метрика.

Операторная и двойственная нормы

Если $\|\cdot\|$ – норма в X , индуцированная скалярным произведением, то

$$\|A\|_{op} := \sup_{x \in X} \frac{\|Ax\|}{\|x\|}$$

норма в пространстве ограниченных операторов над X .

Двойственная норма: если $\|\cdot\|$ – норма в X , то

$$\|s\|_* := \sup_{x \in X} \frac{|\langle s, x \rangle|}{\|x\|}$$

является нормой в пространстве линейных функционалов над X (обозначается X^*). Двойственная норма является операторной нормой: $\|s\|_* = \|\langle s, \cdot \rangle\|_{op}$. Основное свойство этих норм:

$$\begin{aligned}\|Ax\| &\leq \|A\|_{op} \|x\| \\ \langle s, x \rangle &\leq \|s\|_* \|x\|.\end{aligned}$$

Операторная и двойственная нормы

Пусть $p, q > 0, p^{-1} + q^{-1} = 1$. Из неравенства Гёльдера

$$\frac{|\langle s, x \rangle|}{\|x\|_p} \leq \frac{\|s\|_q \|x\|_p}{\|x\|_p} = \|s\|_q,$$

причем равенство достигается при $s = x$, а значит $\|\cdot\|_q$ – норма, двойственная к $\|\cdot\|_p$. В частности, евклидова норма двойственна сама себе. Также, $\|\cdot\|_1$ двойственна к $\|\cdot\|_\infty$.

Наконец, двойственность симметрична, т.е.

$$\|x\|_{**} = \|x\|.$$

Дифференцируемость одномерной функции

Определение

Пусть $f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, x – внутренняя точка \mathcal{D} . Говорят, что f дифференцируема в точке x , если существует такое a , что выполняется

$$f(x + h) = f(x) + ah + o(h).$$

Число a принято называть производной f в точке x .

Замечание 1. Функция дифференцируема на множестве $A \in \mathcal{D}$, если она дифференцируема в каждой точке A , обозначается $f \in C^{(1)}(A)$. Производная функции f – функция, сопоставляющая каждой точке производную f в этой точке, обозначается f' , $\frac{df}{dx}$ или $\frac{d}{dx}f$.

Замечание 2. Если f' также является дифференцируемой функцией, то говорят, что f – дважды дифференцируема. Вторая производная f – производная производной f , обозначается f'' , $\frac{d^2f}{dx^2}$ или $\frac{d^2}{dx^2}f$. Последующие производные вводятся индуктивно, обозначаются $f^{(n)}$, $\frac{d^n f}{dx^n}$ или $\frac{d^n}{dx^n}f$, для дифференцируемости используется обозначение $f \in C^{(n)}(A)$.

Ряд Тейлора

Определение

Пусть $f \in C^{(n)}([a, b])$, $x \in (a, b)$, рядом Тейлора функции f в точке x называется следующее разложение f в точке x

$$f(x + h) = \sum_{i=0}^n f^{(n)}(x) \frac{h^n}{n!} + R(x, h).$$

Замечание 1. Остаток в форме Пеано:

$$f(x + h) = \sum_{i=0}^n f^{(n)}(x) \frac{h^n}{n!} + o(h^n).$$

Замечание 2. Остаток в форме Лагранжа ($f \in C^{(n+1)}([a, b])$): Существует точка $c \in (x, x + h)$, что выполняется

$$f(x + h) = \sum_{i=0}^n f^{(n)}(x) \frac{h^n}{n!} + f^{(n+1)}(c) \frac{h^{n+1}}{(n+1)!}.$$

Замечание 3. Есть и другие формы остатка: интегральная, Коши и т. д.

Частные производные и градиент

Определение

Пусть $f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathcal{D}_1 = \{z \mid z \in \mathbb{R}, y \in \mathbb{R}^{n-1}, (z, y) \in \mathcal{D}\}$, $g \in \mathcal{D}_1 \rightarrow \mathbb{R}$, $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathcal{D}$ и при этом

$$g(z) = f(z, x_2, \dots, x_n).$$

Частной производной f по переменной x_1 в точке x называется производная функции g в точке x_1 , обозначается $\frac{\partial f}{\partial x_1}(x)$, $\frac{\partial}{\partial x_1} f(x)$ или $\nabla_{x_1} f(x)$.
Аналогичным образом вводятся производные по переменным x_2, \dots, x_n .

Определение

Вектор $\left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right)^T$ называется градиентом функции f в точке x .
Обозначается $\nabla f(x)$.

Замечание. Дифференцируемость в многомерном случае: если существует линейное приближение $f(x + h) = f(x) + a^T h + o(\|h\|)$, то f имеет все частные производные и при этом $a = \nabla f(x)$.

Определение

Пусть $f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, f дифференцируема в точке x и при этом существует симметричная матрица H такая, что

$$f(x + h) = f(x) + \nabla f(x)^T h + \frac{1}{2} h^T H h + o(\|h\|^2),$$

то f дважды дифференцируема в точке x , а матрицу H принято называть матрицей Гессе, гессианом или матрицей вторых производных и обозначать $\nabla^2 f(x)$.

Замечание 1. В этом определении правая часть неравенства является квадратичным приближением, что есть ни что иное как ряд Тейлора для многомерной функции.

Замечание 2. Если f дважды дифференцируема в точке x и дифференцируема в окрестности x , то $\nabla^2 f(x) = \nabla(\nabla f(x))$.

Выпуклость множеств

Определение

Подмножество \mathcal{D} некоторого линейного пространства над \mathbb{R} называется выпуклым, если $\forall t \in (0, 1)$, $x, y \in \mathcal{D}$ выполняется

$$tx + (1 - t)y \in \mathcal{D}.$$

Выпуклость функций

Определение

Пусть $\mathcal{D} \subset \mathbb{R}^n$ – выпуклое множество. Функция $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ называется выпуклой, если $\forall x, y \in \mathcal{D}, 0 < t < 1$ выполняется

$$f(tx + (1 - t)y) \leq tf(x) + (1 - t)f(y).$$

Определение

Пусть $\mathcal{D} \subset \mathbb{R}^n$ – выпуклое открытое множество. Функция $f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ называется сильно выпуклой с константой $m > 0$, если $\forall x, y \in \mathcal{D}, 0 < t < 1$ выполняется

$$f(tx + (1 - t)y) \leq tf(x) + (1 - t)f(y) - t(1 - t)\frac{m}{2}\|x - y\|_2^2.$$

Замечание. Формально можно считать, что выпуклость – это сильная выпуклость с константой $m = 0$.

Условия выпуклости первого порядка

Теорема (Условия выпуклости первого порядка)

Если f дифференцируема, то сильная выпуклость f с параметром m равносильна

$$f(y) \geq f(x) + \nabla f(x)^T (y - x) + \frac{m}{2} \|y - x\|^2 \quad \forall x, y \in \mathcal{D}.$$

Док-во. Если f выпукла и дифференцируема, то для $0 < t < 1$

$$f(x + t(y - x)) \leq f(x) + t(f(y) - f(x)) - t(1 - t) \frac{m}{2} \|x - y\|^2.$$

После деления t и переноса слагаемых получаем

$$f(y) \geq f(x) + \frac{f(x + t(y - x)) - f(x)}{t} + (1 - t) \frac{m}{2} \|x - y\|^2.$$

Устремляя t к нулю получаем желаемое неравенство.

Условия выпуклости первого порядка

С другой стороны, если $x, y \in \mathcal{D}$, $z = tx + (1 - t)y$ и выполняются условия

$$f(x) \geq f(z) + \nabla f(z)^T(x - z) + \frac{m}{2} \|x - z\|^2, \quad f(y) \geq f(z) + \nabla f(z)^T(y - z) + \frac{m}{2} \|y - z\|^2,$$

то складывая первое неравенство умноженное на t и второе неравенство умноженное на $1 - t$, учитывая $x - z = (1 - t)(x - y)$, $y - z = t(y - x)$ получаем

$$\begin{aligned} tf(x) + (1 - t)f(y) &\geq f(z) + t(1 - t)\nabla f(z)^T(x - y) + (1 - t)t\nabla f(z)^T(y - x) \\ &\quad + t^2(1 - t)\frac{m}{2}\|x - y\|^2 + (1 - t)^2t\frac{m}{2}\|x - y\|^2 \\ &= f(z) + t(1 - t)\frac{m}{2}\|x - y\|^2 \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Условия выпуклости первого порядка

Другое эквивалентное определение можно получить следующим образом:
сложив неравенства

$$f(y) \geq f(x) + \nabla f(x)^T(y - x) + \frac{m}{2}||x - y||^2$$

и

$$f(x) \geq f(y) + \nabla f(y)^T(x - y) + \frac{m}{2}||x - y||^2$$

получаем

$$(\nabla f(x) - \nabla f(y))^T(x - y) \geq m||x - y||^2.$$

Аналогично для выпуклых функций

$$f(y) \geq f(x) + \nabla f(x)^T(y - x)$$

и

$$(\nabla f(x) - \nabla f(y))^T(x - y) \geq 0.$$

Условия выпуклости второго порядка

Теорема (Условия выпуклости второго порядка)

Если f дважды дифференцируема, то сильная выпуклость f с параметром m равносильна

$$\nabla^2 f(x) \succeq mI \quad \forall x \in \mathcal{D}.$$

Док-во. В силу дифференцируемости f и сильной выпуклости f выполняется условие первого порядка

$$(\nabla f(x + t(y - x)) - \nabla f(x))^T t(y - x) \geq mt^2 \|x - y\|^2.$$

Делим на t^2 и устремляем t к нулю:

$$(y - x)^T \nabla^2 f(x)(y - x) \geq m \|x - y\|^2 = (y - x)^T (mI)(y - x). \blacksquare$$

Как следствие, для выпуклых функций получаем

$$\nabla^2 f(x) \succeq 0.$$

Связь выпуклости для множеств и для функций

Теорема (О надграфике выпуклой функции)

Если $f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ – выпуклая функция, \mathcal{D} – выпуклое множество, тогда множество $\mathbb{G} = \{(x, y) \mid x \in \mathcal{D}, y \geq f(x)\}$ выпукло.

Док-во. Непосредственным вычислением для любых точек $(x, y), (u, v) \in \mathbb{G}$ и $0 \leq t \leq 1$ получаем

$$ty + (1 - t)v \geq tf(x) + (1 - t)f(u) = tf(x) + (1 - t)f(u) \geq f(tx + (1 - t)u).$$

Следовательно, $t(x, y) + (1 - t)(u, v) \in \mathbb{G}$, а значит \mathbb{G} выпукло.

Связь выпуклости для множеств и для функций

Теорема (О выпуклости множества, заданном неравенством)

Если $f : \mathcal{D} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ – выпуклая функция, \mathcal{D} – выпуклое множество, $c \in \mathbb{R}$, тогда множество $\mathbb{E} = \{x \in \mathcal{D} \mid f(x) \leq c\}$ выпукло.

Док-во. Пусть $x, y \in \mathbb{E}$, тогда для $0 \leq t \leq 1$

$$f(tx + (1 - t)y) \leq tf(x) + (1 - t)f(y) \leq tc + (1 - t)c = c,$$

а значит $tx + (1 - t)y \in \mathbb{E}$ и, следовательно, \mathbb{E} выпукло.

Представление выпуклых множеств пересечением полупространств

Теорема (О существовании опорной функции)

Пусть $\mathcal{D} \in \mathbb{R}^n$ – замкнутое выпуклое множество, тогда существует функция $\phi_{\mathcal{D}} : \mathbb{R}^n \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ такая, что

$$\mathcal{D} = \cap_{x \in \mathbb{R}^n} \{y \in \mathbb{R}^n \mid \langle x, y \rangle \leq \phi_{\mathcal{D}}(x)\}$$

Док-во. Рассмотрим функцию

$$\phi_{\mathcal{D}}(x) := \sup_{y \in \mathcal{D}} \langle x, y \rangle.$$

Если $x \in \mathcal{D}$, то для любого $z \in \mathbb{R}^n$: $\langle z, x \rangle \leq \sup_{y \in \mathcal{D}} \langle z, y \rangle = \phi_{\mathcal{D}}(z)$, т. е. $x \in \{y \in \mathbb{R}^n \mid \langle z, y \rangle \leq \phi_{\mathcal{D}}(z)\}$, а значит x принадлежит соответствующему пересечению.

Пусть $x \notin \mathcal{D}$, \mathcal{D} – замкнуто, то существуют $a \in \mathbb{R}^n$, $c \in \mathbb{R}$ (разделяющая гиперплоскость) такие, что

$$\begin{cases} \langle a, y \rangle < c & \forall y \in \mathcal{D}, \\ \langle a, x \rangle > c. \end{cases}$$

Представление выпуклых множеств пересечением полупространств

Таким образом

$$\phi_{\mathcal{D}}(a) = \sup_{y \in \mathcal{D}} \langle a, y \rangle \leq c,$$

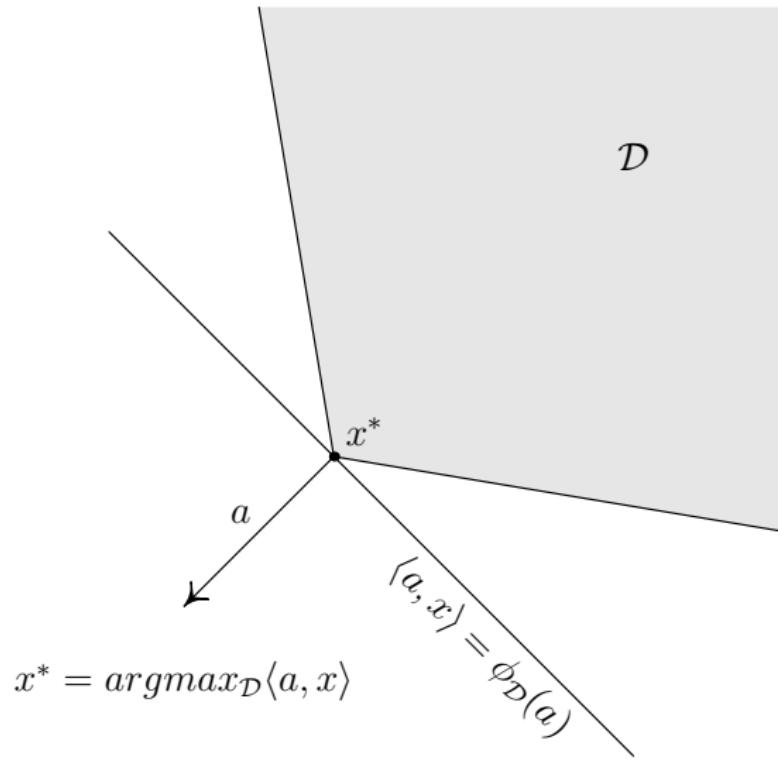
а значит $x \notin \{z \in \mathbb{R}^n \mid \langle z, a \rangle \leq f(a)\}$ и, следовательно, \mathcal{D} совпадает с указанным пересечением. ■

Замечание 1. Функция $\phi_{\mathcal{D}}$ называется опорной функцией множества \mathcal{D} . Величина $\phi_{\mathcal{D}}(x)$ измеряет насколько “далеко” множество \mathcal{D} распространяется в направлении x .

Замечание 2. В общем случае указанное пересечение задает выпуклую оболочку замыкания множества \mathcal{D} .

Замечание 3. Если опорные функции двух замкнутых выпуклых множеств совпадают, то совпадают и сами множества.

Геометрическая интерпретация опорной функции



Неявно заданные функции

Теорема (О неявной функции)

Пусть $f : \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}^m$, f непрерывно дифференцируема в окрестности (x^*, y^*) , $f(x^*, y^*) = 0_m$, $|\nabla_y f(x^*, y^*)| \neq 0$, тогда существуют множества $V_x \in \mathbb{R}^n$, $x^* \in V_x$, $V_y \in \mathbb{R}^m$, $y^* \in V_y$ и единственная функция $\varphi : V_x \rightarrow V_y$ такая, что

$$f(x, \varphi(x)) = 0_m \quad \forall x \in V_x.$$

Более того, φ непрерывно дифференцируема на V_x и имеет место равенство

$$\nabla \varphi(x) = -[\nabla_y f(x, y)]^{-1} \nabla_x f(x, y).$$

Неявно заданные функции

Док-во. Индукция по m . Для $m = 1$ имеем $\nabla_y f(x^*, y^*) \neq 0$, не умаляя общности можно считать, что $\nabla_y f(x^*, y^*) > 0$. Из непрерывности $\nabla_y f$ следует, что существует $\epsilon > 0$ такое, что $\nabla_y f(x^*, y) > 0$ при $|y - y^*| \leq \epsilon$. Следовательно $f(x^*, y - \epsilon) < 0 < f(x^*, y + \epsilon)$. Пусть $V_y = \{y \in \mathbb{R} \mid |y - y^*| \leq \epsilon\}$.

Из непрерывности f и $\nabla_y f$ следует, что существует $\delta > 0$ такое, что $f(x, y - \epsilon) < 0 < f(x, y + \epsilon)$ и $\nabla_y f(x, y) > 0$ при $y \in V_y$, $\|x - x^*\| \leq \delta$. Пусть $V_x = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x - x^*\| \leq \epsilon\}$.

Зафиксируем $x \in V_x$. Из непрерывности f и строгой монотонности $f(x, \cdot)$ при следуют существование единственной точки $\varphi(x)$ такой, что $f(x, \varphi(x)) = 0$.

Пусть $x, x + h \in V_x$. По формуле Лагранжа

$$0 = f(x+h, \varphi(x+h)) - f(x, \varphi(x)) = \nabla_x f(x', \varphi(x)')^T h + \nabla_y f(x', \varphi(x)')^T (\varphi(x+h) - \varphi(x))$$

где $(x', \varphi(x)')$ – точка на отрезке с концами $(x, \varphi(x)), (x + h, \varphi(x + h))$.

Неявно заданные функции

Так как $V_x \times V_y$ – компакт, а $\nabla_y f$ непрерывна и $\nabla_y f(x, y) > 0$, $x \in V_x, y \in V_y$, то $\exists \alpha > 0 : \nabla_y f(x, y) \geq \alpha$, а значит

$$|\nabla_y f(x', \varphi(x)')| \cdot |\varphi(x') - \varphi(x)| = ||\nabla_x f(x', \varphi(x)')(x' - x)||,$$

$$|\varphi(x') - \varphi(x)| \leq \frac{1}{\alpha} ||\nabla_x f(x', \varphi(x)')(x' - x)|| \xrightarrow{x' \rightarrow x} 0,$$

а значит φ непрерывна на V_x . Далее

$$\begin{aligned} 0 &= f(x + th, \varphi(x + th)) - f(x, \varphi(x)) \\ &= t \nabla_x f(x', \varphi(x)')^T h + \nabla_y f(x', \varphi(x)')^T (\varphi(x + th) - \varphi(x)). \end{aligned}$$

Делим на t и устремляем t к нулю

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\varphi(x + th) - \varphi(x)}{t} = -\nabla_y f(x, \varphi(x))^{-1} \nabla_x f(x, \varphi(x))^T h.$$

А значит φ непрерывно дифференцируема на V_x .

Неявно заданные функции

Индукционный переход: так как $|\nabla_y f(x^*, y^*)| \neq 0$, то хотя бы для одного индекса i выполняется $\frac{\partial f_i}{\partial y_1} \neq 0$. Не умаляя общности можно считать, что $i = 1$. Из доказанной базы следует, что существует $V_x \in \mathbb{R}^n$, $V_y \subset \mathbb{R}$ и единственная функция $\psi : V_x \rightarrow V_y$ такая, что $f_1(x, \psi(x)) = 0$.

Обозначим $g(x, y) = (f_2(x, y), \dots, f_m(x, y))^T$. Из индукционного предположения следует, что существует $V'_x \in \mathbb{R}^n$, $V'_y \subset \mathbb{R}$ и единственная функция $\gamma : V'_x \rightarrow V'_y$ такая, что $g(x, \gamma(x)) = 0$. Таким образом, мы получаем необходимую функцию $\varphi : V_x \cap V'_x \rightarrow V_y \times V'_y$, $\varphi(x) = \begin{bmatrix} \psi(x) \\ \gamma(x) \end{bmatrix}$.

Наконец, дифференцируя $f(x, \varphi(x))$ получаем

$$0 = \nabla_x(f(x, \varphi(x))) = \nabla_x f(x, \varphi(x)) + \nabla_y f(x, \varphi(x)) \nabla \varphi(x).$$

$$\nabla \varphi(x) = -[\nabla_y f(x, \varphi(x))]^{-1} \nabla_x f(x, \varphi(x)). \blacksquare$$

Неявно заданные функции

Замечание. Если выполняются условия теоремы, то для любого вектора $0_{n+m} \neq (x, y) \in \mathbb{R}^{n+m}$, $\nabla f(x^*, y^*) \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 0_m$ существует кривая $\psi : [-a, a] \rightarrow \mathbb{R}^{n+m}$, $a > 0$ такая, что

$$\begin{cases} f(\psi(t)) = 0_m, \\ \psi(0) = \begin{bmatrix} x^* \\ y^* \end{bmatrix}, \\ \frac{d}{dt}\psi(0) = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}, \end{cases}$$

Док-во. Пусть $h \in \mathbb{R}^n$, рассмотрим

$$\psi(t) = \begin{bmatrix} x^* + th \\ \varphi(x^* + th) \end{bmatrix}$$

Непосредственной подстановкой получаем $f(\psi(t)) = f(x^* + th, \varphi(x^* + th)) = 0_m$. Дифференцируя $\psi(t)$ получаем

$$\nabla\psi_x(t) = h,$$

$$\nabla\psi_y(t) = \nabla\varphi(x^* + th)h = -[\nabla_y f(x^* + th, \varphi(x^* + th))]^{-1}\nabla_x f(x^* + th, \varphi(x^* + th))h.$$

Неявно заданные функции

Следовательно нужно взять $h = x$. С другой стороны в силу

$$\nabla f(x^*, y^*) \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 0_m \text{ получаем}$$

$$y = [\nabla_y f(x^*, y^*)]^{-1} \nabla_x f(x^*, y^*) x,$$

что совпадает с $\nabla \psi_y(0)$.

С другой стороны, если такая кривая существует, то дифференцируя по t равенство $f(\psi(t)) = 0_m$ получаем

$$0_m = \frac{d}{dt} f(\psi(t)) \Big|_{t=0} = \nabla f(\psi(0)) \nabla \psi(0) = \nabla f(x^*, y^*) \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}.$$